

## КОМПЬЮТЕРНОЕ МОДЕЛИРОВАНИЕ ТЕХНИЧЕСКИХ ЗАДАЧ

Лектор: Болегенова Салтанат Алихановна  
+7 701 386 97 55  
e-mail.: [Saltanat.Bolegenova@kaznu.kz](mailto:Saltanat.Bolegenova@kaznu.kz)

### ЯВНЫЕ И НЕЯВНЫЕ КОНЕЧНО-РАЗНОСТНЫЕ СХЕМЫ

Цель лекции - Методы явные и неявные конечно-разностные схемы

#### 8.1 Явные схемы

Рассмотренная в предыдущих главах конечно-разностная схема с разностями вперед по времени и с центральными разностями по пространственной переменной является явной, т.к. значение искомой функции в определенной момент времени явно выражается через значения решения в предыдущий момент времени.

Как было показано, для того, чтобы явная конечно-разностная схема была устойчивой, необходимо наложить определенные ограничения на размеры ячейки сетки, т.е. на шаги  $\Delta x$ ,  $\Delta t$ .

Рассмотрим конкретную задачу, для корректной постановки которой необходимо кроме данного уравнения задать граничные условия.

Пусть необходимо определить распределение температуры среды в трубе, движущейся с постоянной скоростью  $u$ . Начальная температура среды  $T_0$ , на концах трубы температура подержаться соответственно  $T_1$  и  $T_2$ .

Математически эта задача формулируется следующим образом:

$$\frac{df}{dt} + u \frac{df}{dx} = a \frac{d^2 f}{dx^2}$$
$$\begin{array}{lll} t=0, & 0 < x < l: & f=f_0; \\ t \geq 0, & x=0: & f=f_1; \\ & x=l: & f=f_2 \end{array}$$

В конечно-разностном виде эта задача запишется следующим образом:

$$\frac{f_{i,n+1} - f_{i,n}}{\Delta t} + u \frac{f_{i+1,n} - f_{i-1,n}}{2\Delta x} = a \frac{f_{i+1,n} + f_{i-1,n} - 2f_{i,n}}{\Delta x^2};$$

$$T_{i,1} = T_0, \quad i=2, L-1$$

$$T_{1,n} = T_1, \quad n=1, 2, \dots$$

$$T_{L,n} = T_2, \quad n=1, 2, \dots$$

Необходимо оценить величину шагов  $\Delta x$  и  $\Delta t$ .

1) Ограничение для шага  $\Delta x$  для этой схемы имеет вид,  $\Delta x \leq \frac{2a}{u}$

Пусть  $u=0,1$  м/с (т.к. течение ламинарное),  $a=2 \cdot 10^{-5}$  (для воздуха).

$$\Delta x \leq \frac{2 \cdot 2 \cdot 10^{-5}}{10^{-1}} = 4 \cdot 10^{-4} \text{ (м)} = 0,4 \text{ мм}$$

Пусть  $\Delta x = 4 \cdot 10^{-4}$  м (по максимуму).

Если шаг по  $x$  выберем равномерным, то общее число шагов по  $x$  (если  $l=1$  м):

$$L = \frac{l}{\Delta x} = \frac{1}{4 \cdot 10^{-4}} = \frac{10^4}{4} = 2500$$

$$2) \Delta t \leq \frac{\Delta x}{u} \quad (\text{из условия Куранта: } c \leq 1)$$

$$\Delta t \leq \frac{4 \cdot 10^{-4}}{10^{-1}} = 4 \cdot 10^{-3} \quad (c) = 4 \text{ мс}$$

Если  $\Delta t$  также равномерен, то общее число шагов по времени (при максимальном  $\Delta t$ ):

$$t=1c: N = \frac{1}{4 \cdot 10^{-3}} = 250$$

$$t=10c: N = \frac{10}{4 \cdot 10^{-3}} = 2500$$

Т.о. отношение шагов  $\frac{\Delta t}{\Delta x}$  образом пропорционально  $u$ : чем больше  $u$ , тем меньше

$$\frac{\Delta t}{\Delta x}.$$

### 8.1.1 Алгоритм вычислений по явной схеме

1) Выразим явно значение  $f_{i,n+1}$  из конечно-разностного уравнения:

$$f_{i,n+1} = f_{i,n} - \frac{u\Delta t}{2\Delta x} (f_{i+1,n} - f_{i-1,n}) + \frac{a\Delta t}{\Delta x^2} (f_{i+1,n} + f_{i-1,n} - 2f_{i,n})$$

$$i = 2, L-1$$

$$n = 2, 3, 4, \dots$$

или

$$f_{i,n+1} = f_{i,n} - \frac{c}{2} (f_{i+1,n} - f_{i-1,n}) + d (f_{i+1,n} + f_{i-1,n} - 2f_{i,n})$$

2)  $n=1, i=2, L-1, f_{i,1}=f_0$  - заданы значения во всех узлах  $n=1$

3)  $i=1, n=1, 2, \dots, f_{1,n}=f_1$  - заданы значения во всех узлах  $i=1$

4)  $i=L, n=1, 2, \dots, f_{L,n}=f_2$  - заданы значения во всех узлах  $i=L$

Т.о. заданы значения во всех граничных узлах.

5) Значение искомой функции в узлах на следующем временном слое получается из конечно-разностных формул следующим образом:

б)

$$f_{2,2} = f_{2,1} - \frac{u\Delta t}{2\Delta x} (f_{3,1} - f_{1,1}) + \frac{a\Delta t}{\Delta x^2} (f_{3,1} + f_{1,1} - 2f_{2,1}),$$

$$f_{3,2} = f_{3,1} - \frac{u\Delta t}{2\Delta x} (f_{4,1} - f_{2,1}) + \frac{a\Delta t}{\Delta x^2} (f_{4,1} + f_{2,1} - 2f_{3,1}),$$

$$f_{L-1,2} = f_{L-1,1} - \frac{u\Delta t}{\Delta x^2} (f_{L,1} - f_{L-2,1} - 2f_{L-1,1}).$$

Т.о. получено решение на следующем временном слое  $n=2$ . Затем находится решение для  $n=3$  и т.д. до тех пор, пока не получим необходимое значение  $t$ .

### 8.1.2 Явная схема “чехарда”

Применительно к используемому нами модельному уравнению эта схема имеет следующий вид: производная по времени заменяется центральными разностями, а в конечно-разностных аппроксимациях значение второй производной  $f_{i,n}$  заменяется средними арифметическими  $f_{i,n+1}$  и  $f_{i,n-1}$ :

$$\frac{f_{i,n+1} - f_{i,n-1}}{2\Delta t} + u \frac{f_{i+1,n} - f_{i-1,n}}{2\Delta x} = a \frac{f_{i+1,n} + f_{i-1,n} - f_{i,n+1} - f_{i,n-1}}{\Delta x^2},$$

шаблон имеет следующий вид: четырехточечный шаблон, трехслойная одношаговая схема. Одношаговая – т.к. значение на  $n+1$  слое вычисляется за 1 шаг. Здесь в правую часть входит искомое значение  $f_{i,n+1}$ . Однако это уравнение можно явно разрешить относительно  $f_{i,n+1}$ :

$$\begin{aligned} f_{i,n+1} &= f_{i,n-1} - \frac{u\Delta t}{\Delta x} (f_{i+1,n} - f_{i-1,n}) \\ &+ \frac{2a\Delta t}{\Delta x^2} (f_{i+1,n} + f_{i-1,n} - f_{i,n-1}) - \frac{2a\Delta t}{\Delta x^2} f_{i,n+1} \\ f_{i,n+1} &= \frac{f_{i,n-1} - \frac{u\Delta t}{\Delta x} (f_{i+1,n} - f_{i-1,n}) + \frac{2a\Delta t}{\Delta x^2} (f_{i+1,n} + f_{i-1,n} - f_{i,n-1})}{1 + \frac{2a\Delta t}{\Delta x^2}} \end{aligned}$$

или

$$f_{i,n+1} = [f_{i,n-1} - c(f_{i+1,n} - f_{i-1,n}) + 2d(f_{i+1,n} + f_{i-1,n} - f_{i,n-1})] / (1 + 2d)$$

### 8.1.3 Схема “Явный уголок” для уравнения конвективного переноса

Рассмотрим модельное уравнение только с конвективным членом:

$$\frac{\partial T}{\partial t} + u \frac{\partial T}{\partial x} = 0$$

Когда мы рассматривали явление неустойчивости, то видели, что конвективный член (если его записывать через центральные разности) приводит к

неустойчивости. Поэтому для пространственных переменных используют односторонние разности следующим образом:

$$\frac{f_{i,n+1} - f_{i,n}}{\Delta t} = -u \frac{f_{i,n} - f_{i-1,n}}{\Delta x} \quad \text{при } u > 0$$

$$-u \frac{f_{i+1,n} - f_{i,n}}{\Delta x} \quad \text{при } u < 0$$

Рассмотрим случай  $u > 0$ :

$$\frac{f_{i,n+1} - f_{i,n}}{\Delta t} + \frac{f_{i,n} - f_{i-1,n}}{\Delta x} = 0$$

или

$$f_{i,n+1} = f_{i,n} - c(f_{i,n} - f_{i-1,n}). \quad (*)$$

Воспользуемся разложением Тейлора, чтобы привести это конечно-разностное уравнение к данному уравнению:

$$f_{i,n+1} = f_{i,n} + \frac{\partial f}{\partial t} \Delta t + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 f}{\partial t^2} \Delta t^2,$$

$$f_{i,n+1} - f_{i,n} = \Delta t \frac{\partial f}{\partial t} + \frac{1}{2} \Delta t^2 \frac{\partial^2 f}{\partial t^2},$$

$$f_{i-1,n} = f_{i,n} - \frac{\partial f}{\partial x} \Delta x + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \Delta x^2,$$

$$f_{i,n} - f_{i-1,n} = \Delta x \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{1}{2} \Delta x^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2},$$

подставим полученные выражения в уравнение (\*):

$$\frac{\partial f}{\partial t} + \frac{1}{2} \Delta t \frac{\partial^2 f}{\partial t^2} + u \frac{\partial f}{\partial x} - \frac{1}{2} u \Delta x \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = 0,$$

$$\frac{\partial f}{\partial t} + u \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{1}{2} u \Delta x \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} - \frac{1}{2} \Delta t \frac{\partial^2 f}{\partial t^2}.$$

Выразим  $\frac{\partial^2 f}{\partial t^2}$  через  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}$ , воспользовавшись уравнением

$$\frac{df}{dt} = 0 \Rightarrow \frac{\partial f}{\partial t} = -u \frac{\partial f}{\partial x},$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial t^2} = \frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{\partial f}{\partial t} \right) = \frac{\partial}{\partial t} \left( -u \frac{\partial f}{\partial x} \right) =$$

$$-u \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial f}{\partial t} \right) = -u \frac{\partial}{\partial x} \left( -u \frac{\partial f}{\partial x} \right) = u^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2},$$

$$\frac{\partial f}{\partial t} + u \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{1}{2} u \Delta x \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} - \frac{1}{2} \Delta t u^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2},$$

$$\frac{\partial f}{\partial t} + u \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{1}{2} u \Delta x (1 - c) \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}.$$

Обозначим  $a_c = \frac{1}{2} u \Delta x (1 - c)$ :

$$\frac{\partial f}{\partial t} + u \frac{\partial f}{\partial x} = a_c \frac{\partial^2 f}{\partial x^2},$$

$$\alpha_\Delta = a_c \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}.$$

Т.о. мы видим, что полученное по схеме “явный уголок” конечно-разностное уравнение эквивалентно не исходному данному уравнению, а уравнению с дополнительным диффузионным членом.

Коэффициент  $a_c$  при второй производной называется схемной искусственной диффузией (или схемной искусственной вязкостью), ее называют также аппроксимационным коэффициентом диффузии (или аппроксимация вязкости).

Из выражения  $a_c$  следует, что при  $c=1$  (предельное условие устойчивости)  $a_c=0$ .

Уменьшение  $\Delta t$  приводит к увеличению  $a_c$ , следовательно, увеличивается ошибка аппроксимации.

Для схемы с  $u < 0$ :

$a_c = \frac{1}{2} u \Delta x (1 + c)$  - в этом случае  $a_c \neq 0$  ни при каком  $c$ , т.е. эта схема обладает более

сильным диссипативным действием.

Существует еще очень большое количество явных схем. Их выбор зависит от вида конкретной дифференциальной задачи.

## 8.2 Неявные схемы

Если при аппроксимации пространственных производных брать значение функций не на  $n$ -ом временном слое, а на  $n+1$ , то получим полностью неявную схему:

$$\frac{f_{i,n+1} - f_{i,n}}{\Delta t} + u \frac{f_{i+1,n+1} - f_{i-1,n+1}}{2\Delta x} = a \frac{f_{i+1,n+1} + f_{i-1,n+1} - 2f_{i,n+1}}{\Delta x^2}.$$

Теперь уже нельзя выразить значение  $f_{i,n+1}$  явно через значения на предыдущих временных слоях. Для определения  $f_{i,n+1}$  необходимо решить систему уравнений.

### 8.2.1 Алгоритм вычислений по неявной схеме

Перепишем конечно-разностное уравнение следующим образом:

$$\begin{aligned} f_{i,n+1} - f_{i,n} + \frac{u\Delta t}{2\Delta x} (f_{i+1,n+1} - f_{i-1,n+1}) &= \\ = \frac{a\Delta t}{\Delta x^2} (f_{i+1,n+1} + f_{i-1,n+1} - 2f_{i,n+1}) \end{aligned}$$

$$(1 + 2d)f_{i,n+1} + \left(\frac{c}{2} - d\right)f_{i+1,n+1} - \left(\frac{c}{2} + d\right)f_{i-1,n+1} = f_{i,n}.$$

Это уравнение можно переписать следующим образом:

$$[A_i T_{i-1} + B_i T_i + C_i T_{i+1}]_{n+1} = D_{i,n}.$$

Это уравнение решается прогонкой. Напомним ее основные этапы.

1. Прямая прогонка: вычисляются прогоночные коэффициенты по формулам:

$$P_{i,n+1} = \left[ \frac{-C_i}{B_i + A_i P_{i-1}} \right]_{n+1}.$$

$$Q_{i,n+1} = \left[ \frac{D - A_i Q_{i-1}}{B_i + A_i P_{i-1}} \right]_{n+1}, \quad i = 2, L-1.$$

2. Обратная прогонка: вычисление  $f_i$  по формуле:

$$f_{i,n} = [P_i \quad f_{i+1} + Q_i]_{n+1}, \quad i = L-1, 2.$$

### Контрольные вопросы:

1. Как находят ошибку аппроксимации?
2. Какая КРС называется аппроксимирующей?
3. Какая КРС называется сходящейся?
4. Из-за чего возникает неустойчивость?
5. Напишите число Куранта.
6. Напишите диффузионное число.
7. Напишите условие устойчивости КРС.